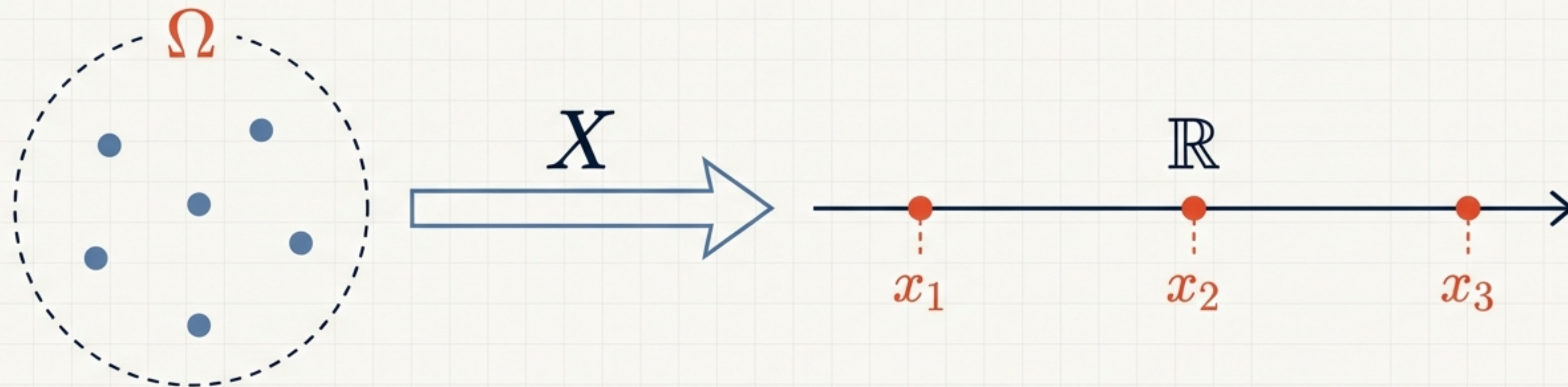


# Le Plan de l'Aléatoire

Architecture et Modélisation des Variables Aléatoires Discrètes

# Les Fondations : La Variable Aléatoire Discrète

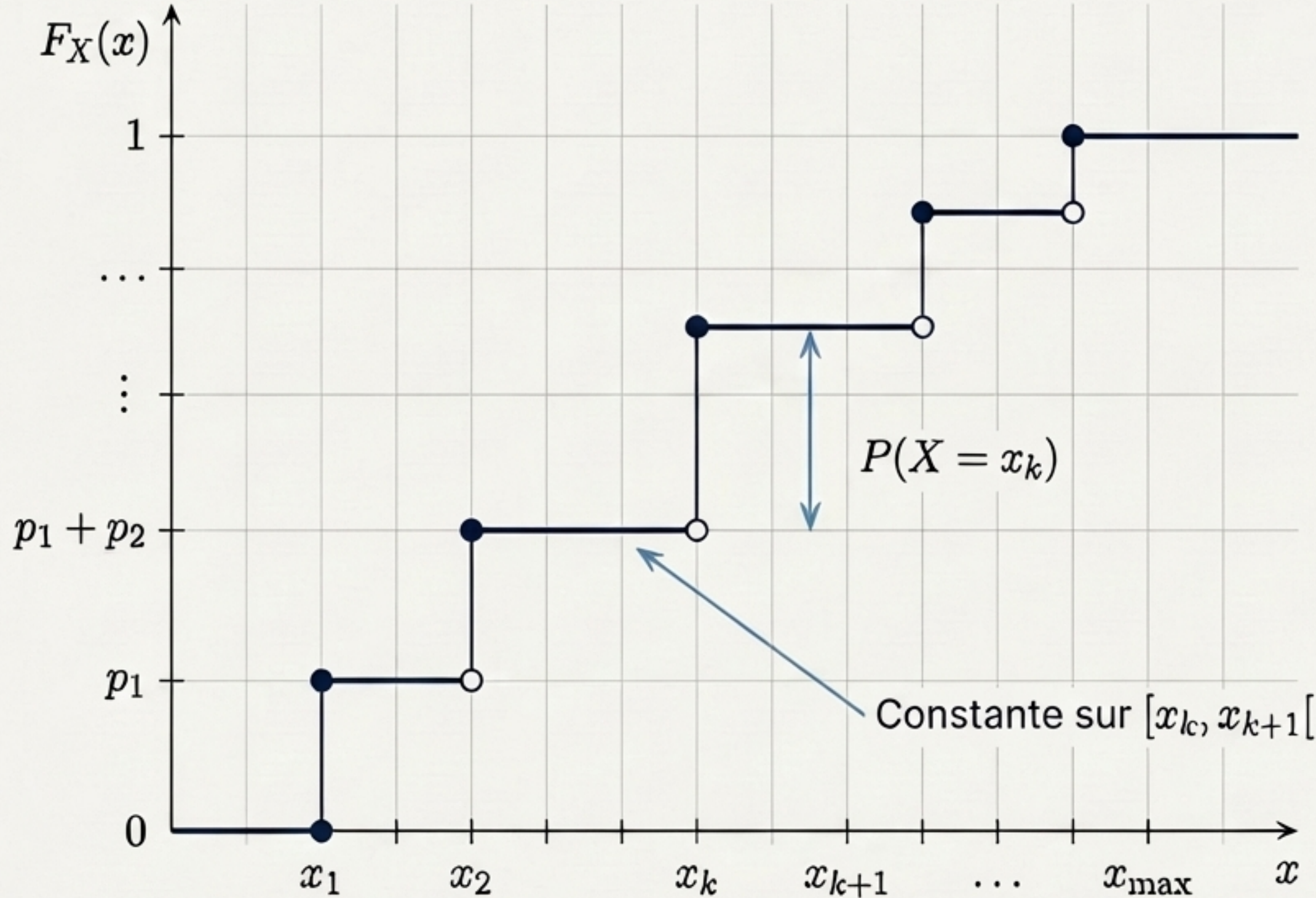


Une variable aléatoire réelle discrète  $X$  projette un univers probabilisé  $\Omega$  vers un sous-ensemble fini ou dénombrable de  $\mathbb{N}$  ou  $\mathbb{R}$ .

Loi de probabilité :  $p_k = P(X = x_k)$

La Règle d'Or (Système Complet) :  $\sum_k p_k = 1$

# La Fonction de Répartition ( $F_X$ )



Définition :

$$F_X(t) = P(X \leq t)$$

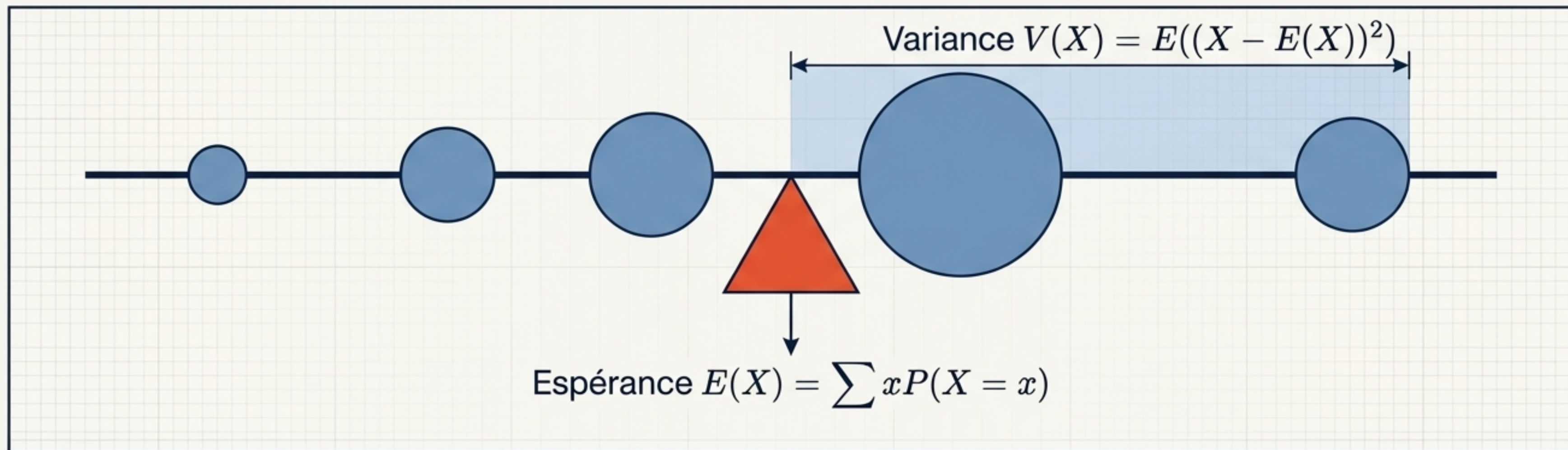
Propriétés :

$$\lim_{t \rightarrow -\infty} F_X(t) = 0 \text{ et } \lim_{t \rightarrow +\infty} F_X(t) = 1$$

Calcul :

$$P(X = x_k) = F_X(x_k) - F_X(x_{k-1})$$

# Espérance et Variance : Le Centre et la Dispersion



## Formule de Koëning-Huygens

$$V(X) = E(X^2) - (E(X))^2$$

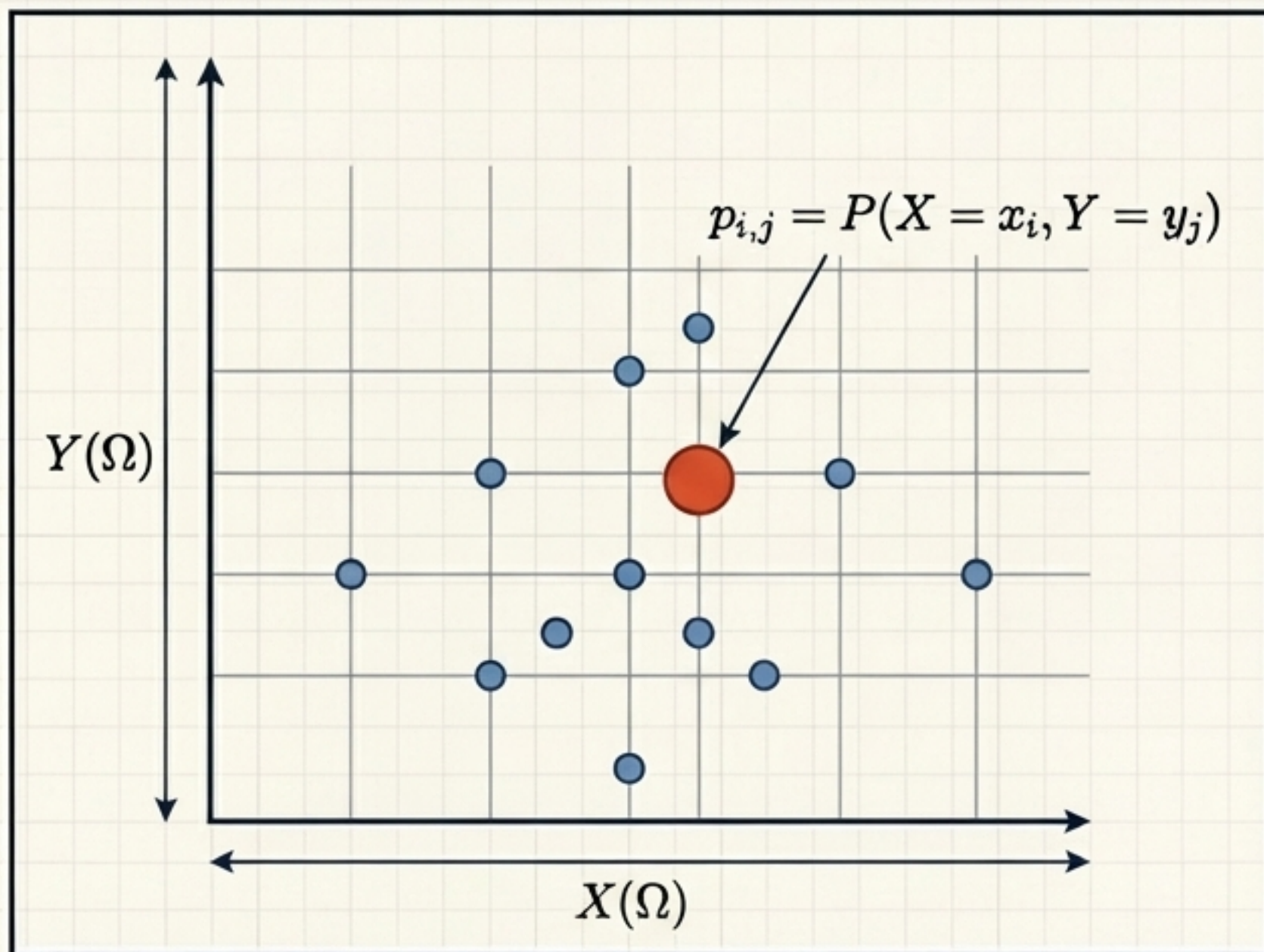
## Inégalité de Markov

$$P(X \geq \lambda) \leq \frac{E(X)}{\lambda} \quad (\text{Pour } X \geq 0, \lambda > 0)$$

# Matrice Diagnostique : Les Lois Usuelles Discrètes

Loi & Notation	Modèle / Usage	Support $X(\Omega)$	$P(X = k)$	$E(X)$	$V(X)$
<b>LE CAS FINI</b>					
Uniforme $\mathcal{U}(\llbracket 1, n \rrbracket)$	Tirage équiprobable	$\llbracket 1, n \rrbracket$	$\frac{1}{n}$	$\frac{n+1}{2}$	$\frac{n^2-1}{12}$
Bernoulli $\mathcal{B}(p)$	Succès ou Échec unique	$\{0, 1\}$	$p$ (si $k = 1$ )	$p$	$p(1-p)$
Binomiale $\mathcal{B}(n, p)$	$n$ épreuves de Bernoulli indép.	$\llbracket 0, n \rrbracket$	$\binom{n}{k} p^k (1-p)^{n-k}$	$np$	$np(1-p)$
<b>LE CAS INFINI</b>					
Poisson $\mathcal{P}(\lambda)$	Événements rares, files d'attente	$\mathbb{N}$	$e^{-\lambda} \frac{\lambda^k}{k!}$	$\lambda$	$\lambda$
Géométrique $\mathcal{G}(p)$	Rang du 1 <sup>er</sup> succès	$\mathbb{N}^*$	$p(1-p)^{k-1}$	$\frac{1}{p}$	$\frac{1-p}{p^2}$

# Le Système : Lois Conjointes (Couples de V.A.R.D.)



**Définition :** Un couple  $(X, Y)$  étudie deux variables simultanément sur le même univers  $\Omega$ .

**Loi du Couple :**  $P(X = x, Y = y)$

**La Double Somme :**

$$\sum_i \sum_j P(X = x_i, Y = y_j) = 1$$

Insight : La **loi conjointe** contient toute l'**information du système**.  
Les **lois individuelles** n'en sont que des **projections**.

# Lois Marginales (La Projection)

$P(X = x_1, Y = y_1)$	$P(X = x_1, Y = y_2)$	$P(X = x_1, Y = y_3)$	
$P(X = x_2, Y = y_1)$	$P(X = x_2, Y = y_2)$	$P(X = x_2, Y = y_3)$	
$P(X = x_3, Y = y_1)$	$P(X = x_3, Y = y_2)$	$P(X = x_3, Y = y_3)$	

Sommation sur les colonnes pour obtenir  $P(X=x)$

Sommation sur les lignes pour obtenir  $P(Y=y)$

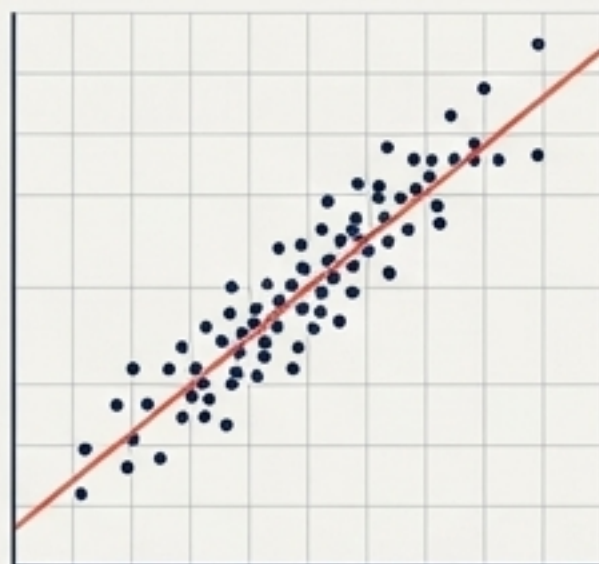
$$P(X = x) = \sum_{y \in Y(\Omega)} P(X = x, Y = y)$$

# Lois Conditionnelles (L'isolement)

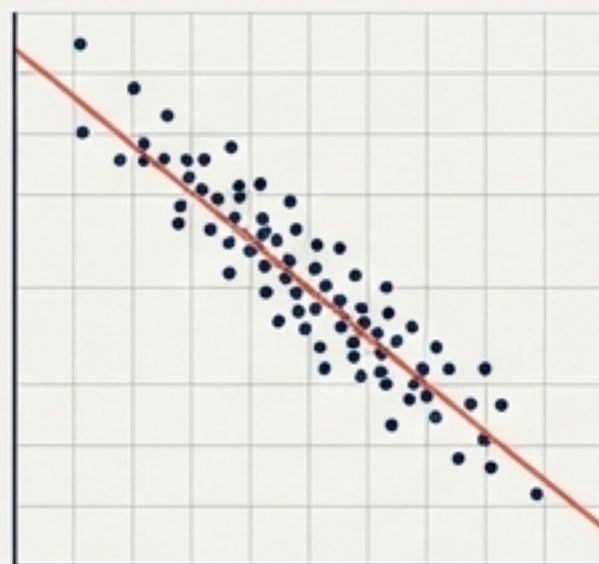
$P(X = x_1, Y = y_1)$	$P(X = x_2, Y = y_2)$	$P(X = x_3, Y = y_3)$	

$$P_{(X=x)}(Y = y) = \frac{P(X = x, Y = y)}{P(X = x)}$$

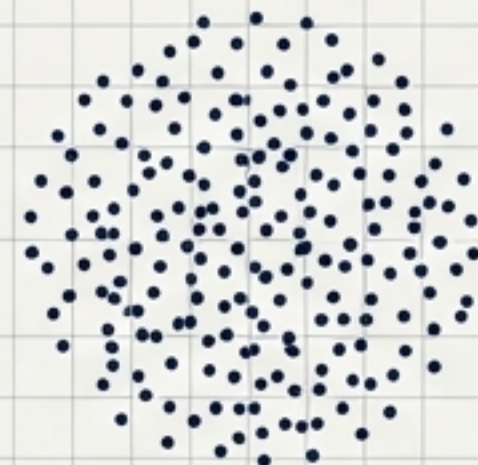
# Covariance : Mesurer l'Interaction



Tendance haussière :  
Covariance  $> 0$



Tendance baissière :  
Covariance  $< 0$



Nuage déstructuré :  
Covariance  $= 0$

Formule Pratique

$$Cov(X, Y) = E(XY) - E(X)E(Y)$$

Rappel du Théorème de Transfert :

$$E(XY) = \sum_x \sum_y xyP(X = x, Y = y)$$

Propriétés Fondamentales (Bilinéarité)

$$Cov(X, Y) = Cov(Y, X)$$

$$V(X + Y) = V(X) + V(Y) + 2Cov(X, Y)$$

# Indépendance et le Piège de la Covariance Nulle



Condition d'Indépendance :  $P(X = x, Y = y) = P(X = x) \times P(Y = y)$  pour TOUT couple  $(x, y)$ .

Variables  
Indépendantes

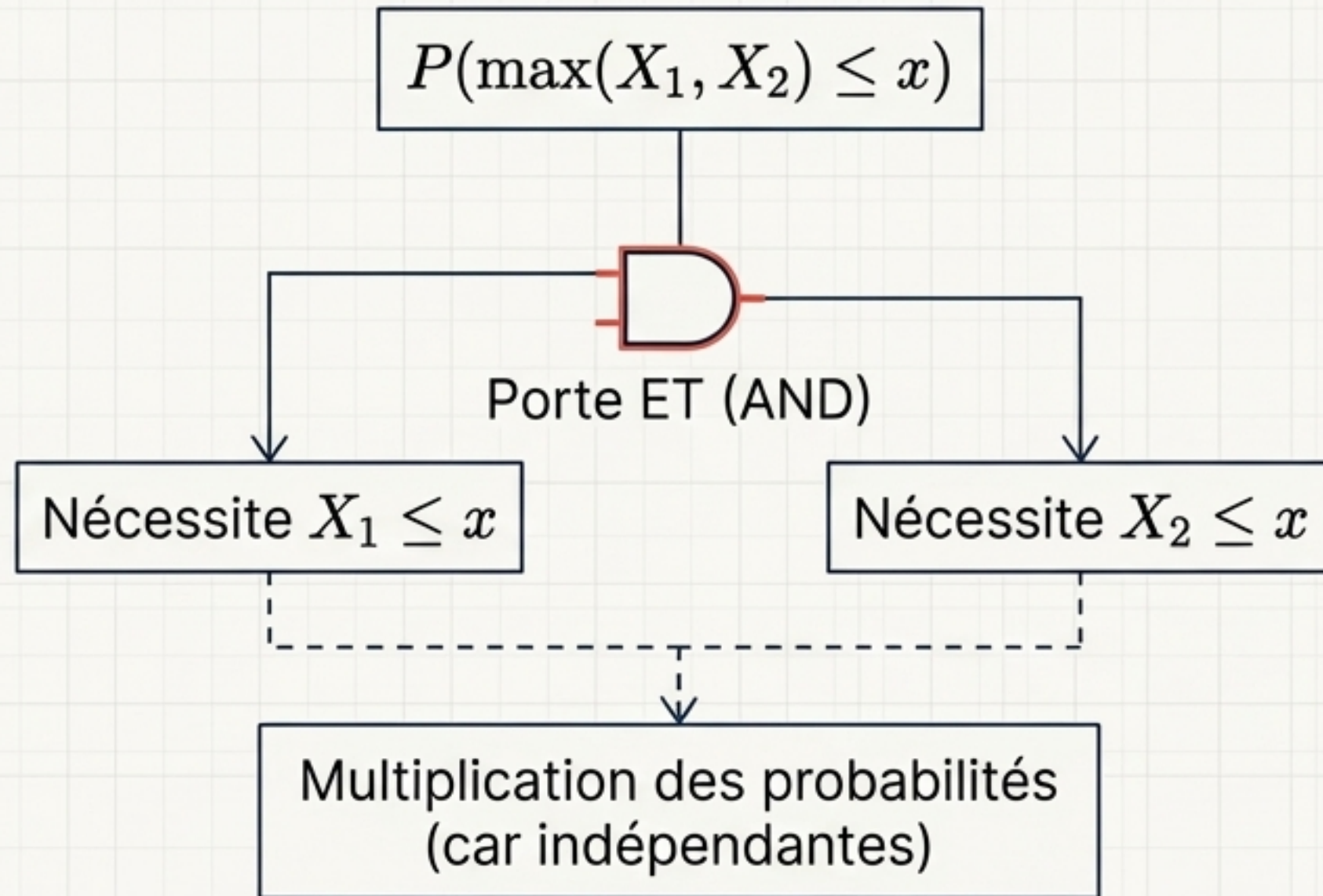
L'espérance du produit est  
le produit des espérances

$$\text{Cov}(X, Y) = 0$$

**Attention : L'inverse est FAUX !**

**Conséquence** : Si les variables sont indépendantes, la formule de variance se simplifie :  
 $V(X + Y) = V(X) + V(Y)$ .

# Opérations sur variables indépendantes : Le Maximum



Conclusion Mathématique

$$F_Y(x) = P(\max(X_1, X_2) \leq x)$$

$$F_Y(x) = P(X_1 \leq x) \times P(X_2 \leq x)$$

$$F_Y(x) = F_{X_1}(x) \cdot F_{X_2}(x)$$

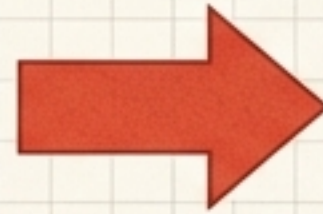
**Loi de la Somme (Encart)**

Si  $X \sim \mathcal{P}(\lambda)$  et  $Y \sim \mathcal{P}(\mu)$  sont indépendantes, alors  $(X + Y) \sim \mathcal{P}(\lambda + \mu)$ .

# Le Bac à Sable : Modélisation Informatique

## La Base Mathématique

Tout découle de la variable uniforme continue  $\mathcal{U}([0, 1[)$ .

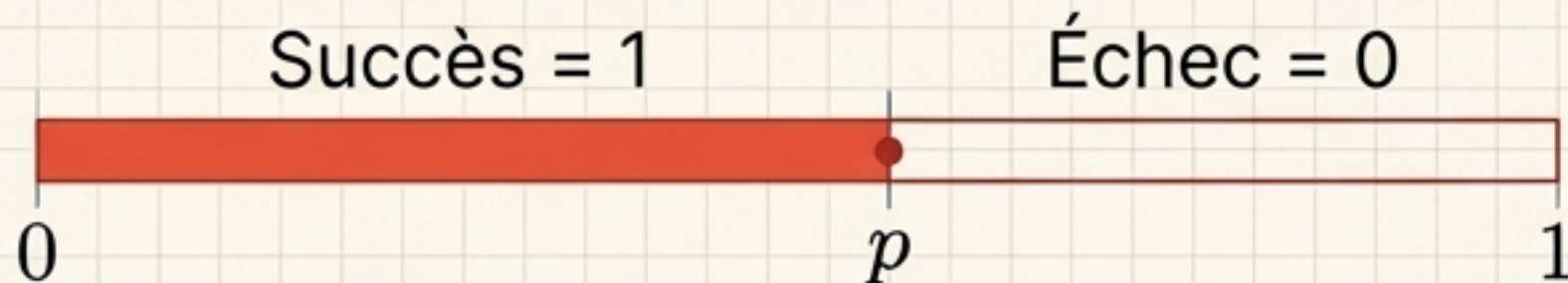


## Le Moteur Python

```
import random as rdm

# Génère un float dans [0, 1[
rdm.random()
```

## Application Directe (Bernoulli)



```
def loiBernoulli(p):
    return int(rdm.random() <= p)
```

# Algorithmique des Loïs Binomiale et Géométrique

## Loi Binomiale $\mathcal{B}(n, p)$

Somme de  $n$  variables de Bernoulli indépendantes.

```
def loiBinomiale(n, p):  
    return sum([loiBernoulli(p) for _ in range(n)])
```

Logique : Une boucle `for` finie.

---

## Loi Géométrique $\mathcal{G}(p)$

Temps d'attente du 1<sup>er</sup> succès dans une suite d'épreuves.

```
def loiGeometrique(p):  
    X = 1;  
    while rdm.random() > p: # échec  
        X += 1;  
    return X
```

Logique : Une boucle boucle `while` conditionnelle.

# Simulation de la Loi de Poisson $P(\lambda)$

## Méthode 1 : L'Approximation par la Binomiale

Pour un grand nombre d'épreuves  $n$  et une faible probabilité  $p$ .

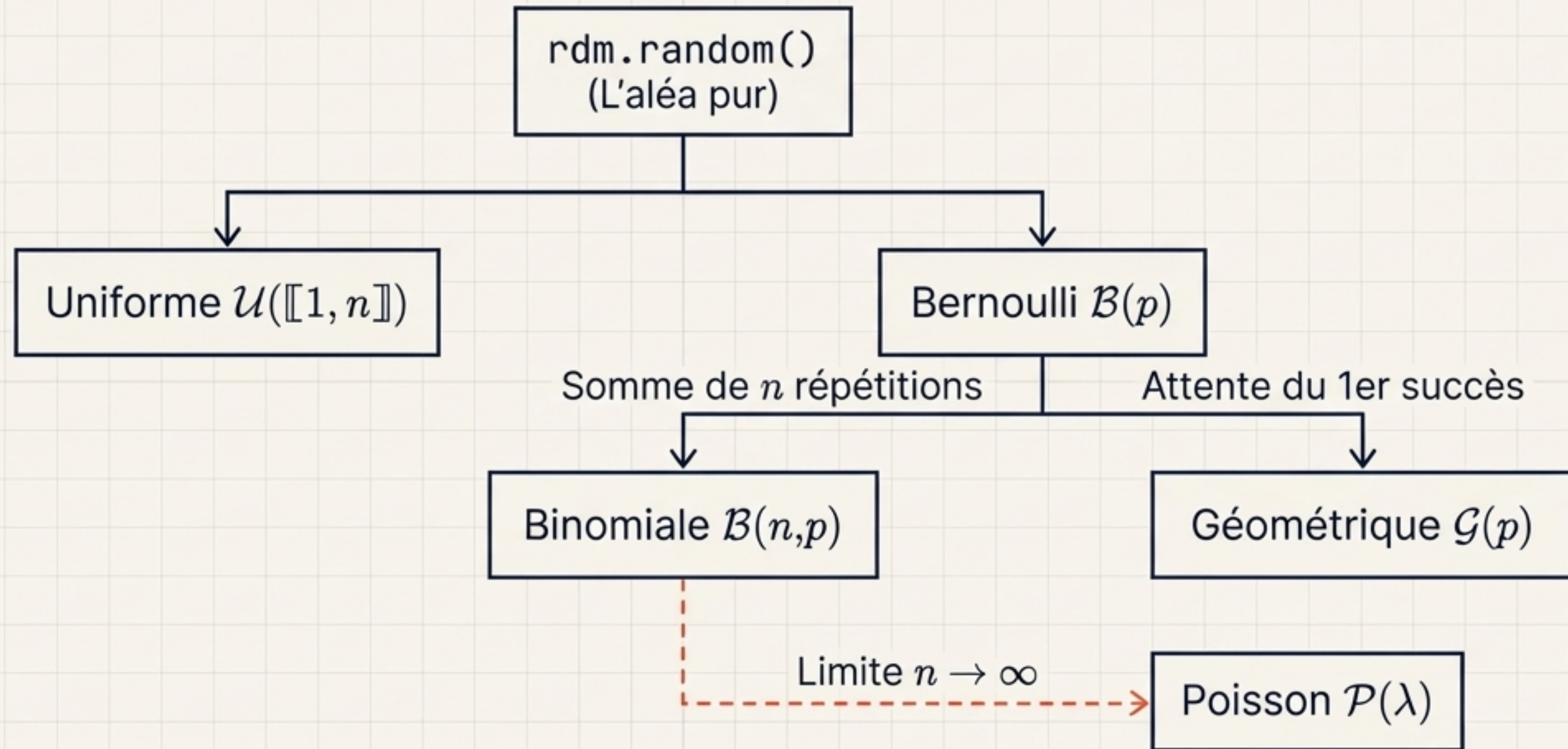
```
def loiPoisson_approx(lbd):  
    n = 100  
    p = lbd / n  
    return loiBinomiale(n, p)
```

## Méthode 2 : La Méthode Exacte (Temps d'attente)

Utilisation du lien avec la loi exponentielle (variables à densité).

```
def loiPoisson_exacte(lbd):  
    S = -(1/lbd)*np.log(1-rdm.random())  
    n = 0  
    while S <= 1:  
        S += -(1/lbd)*np.log(1-rdm.random())  
        n += 1  
    return n
```

# L'Écosystème Discret



*L'aléatoire n'est pas le chaos ; c'est une architecture rigoureuse.*